

■ QCM Je vérifie mes connaissances



lienmini.fr/t/130-qcm102

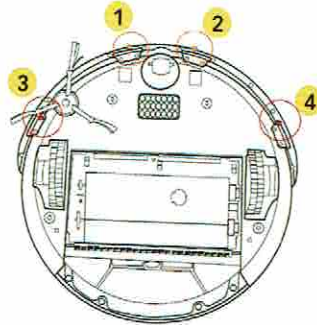
- ▶ Piloter un système connecté localement ou à distance (ex. 1).
- ▶ Appliquer les principes élémentaires de l'algorithmique à la résolution d'un problème (ex. 2).

J'utilise mes compétences

■ Exercice 1 Les capteurs d'un aspirateur autonome



L'aspirateur autonome



Les détecteurs d'obstacle de l'aspirateur autonome

Capteur infrarouge



Capteur à contact



Les deux capteurs infrarouges (1 et 2) déterminent la distance qui sépare le robot de l'obstacle : ils permettent de ralentir. Les deux capteurs à contact (3 et 4) commandent le changement de direction.

1. Déterminez la fonction principale de ce robot.
2. Indiquez le nombre de capteurs qui permettent au robot de détecter un obstacle.
3. Recherchez une autre utilisation du capteur à contact dans un autre système embarqué.